

北九州市産業用ロボット導入支援補助金

産業用ロボットを導入、又は更新することにより生産性向上を図る中小企業の皆様を応援するための補助金です。

補助対象事業：北九州市内において、産業用ロボットを導入、又は更新することにより生産性の向上を図る事業
補助対象企業：北九州市内の中小企業
補助上限額：500万円/件
補助率：1/2 以内
補助対象経費：生産ラインへのロボット導入、又は更新に係る経費（搬入、据付費を含む）、導入に伴う付帯費用（ロボット活用に必要な技術指導の受け入れに要する経費等）

※他にも、ものづくり補助金（中小企業庁）や、ロボット導入実証事業（ロボット工業会）などの補助金もございます。
お気軽にご相談下さい。

ロボット・IoT・AI等を活用した生産性向上

（平成29年度経済産業省スマートものづくり応援隊事業に採択）

中小企業の競争力向上のため生産性向上や新規事業開拓を目指すとともに、システムインテグレータービジネスの拡大を図るため、FAISでは北九州市等と連携し企業の生産性向上を支援しております。

具体的な取り組みは、(1)指導者育成（スクール）事業、(2)現場派遣事業で構成され、当センターでは下記を担当します。

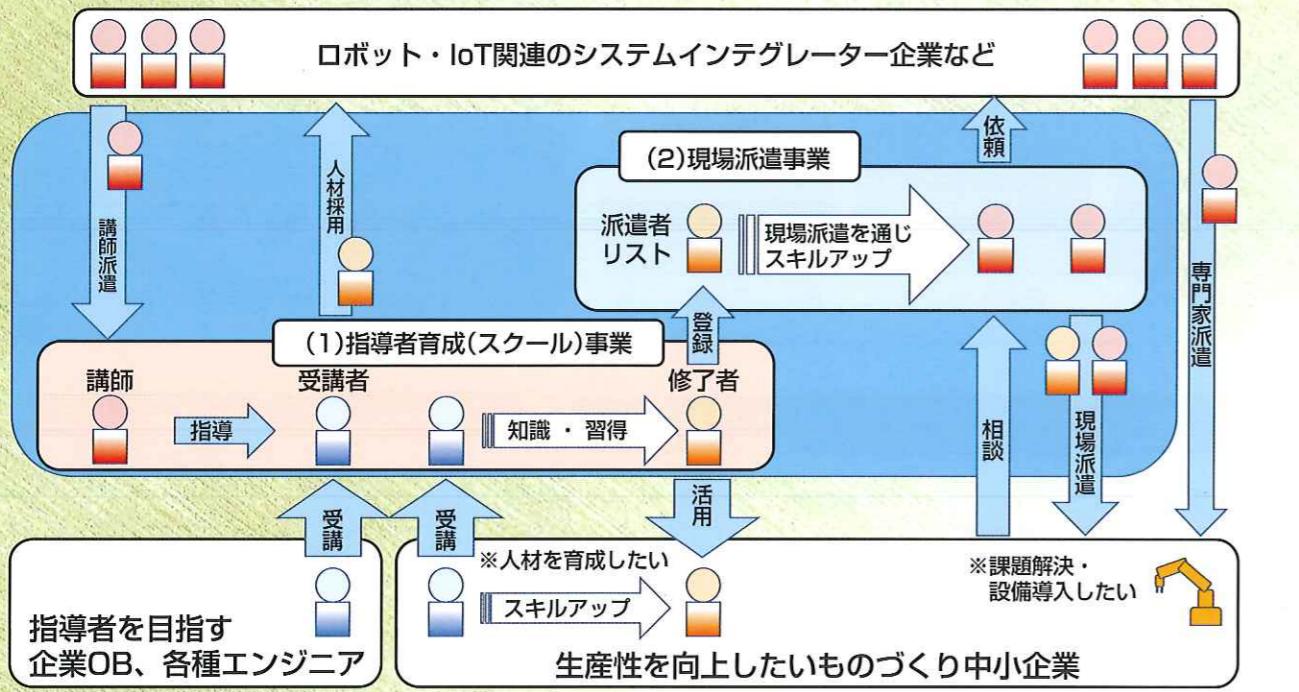
(1)指導者育成（スクール）事業

基礎から中級レベルまで幅広く知識を習得していただくために、下記の講座を開設します。

- ①産業用ロボット基礎講座 ②パラレルリンクロボット基礎講座 ③ビジョン応用講座
- ④協働ロボット体験講座 ⑤ロボットシミュレーター活用講座 ⑥ロボット・IoT連携体験講座

(2)現場派遣事業

ユーザー企業からの相談に対し、ロボットの活用に関して経験豊富な人材を派遣し、課題解決やロボット導入支援を行います。スクール修了者も同行し現場経験を積み重ねることにより技術レベルを向上させることができます。



【お問合せ先】 産業用ロボット導入に関するご相談は下記にお問い合わせください。

公益財団法人 北九州産業学術推進機構〈FAIS〉

産業用ロボット導入支援センター

〒808-0138 北九州市若松区ひびきの北1-103 技術開発交流センター1F

TEL 093-695-3676 FAX 093-695-3525 URL <http://www.ksrp.or.jp/fais/robot>



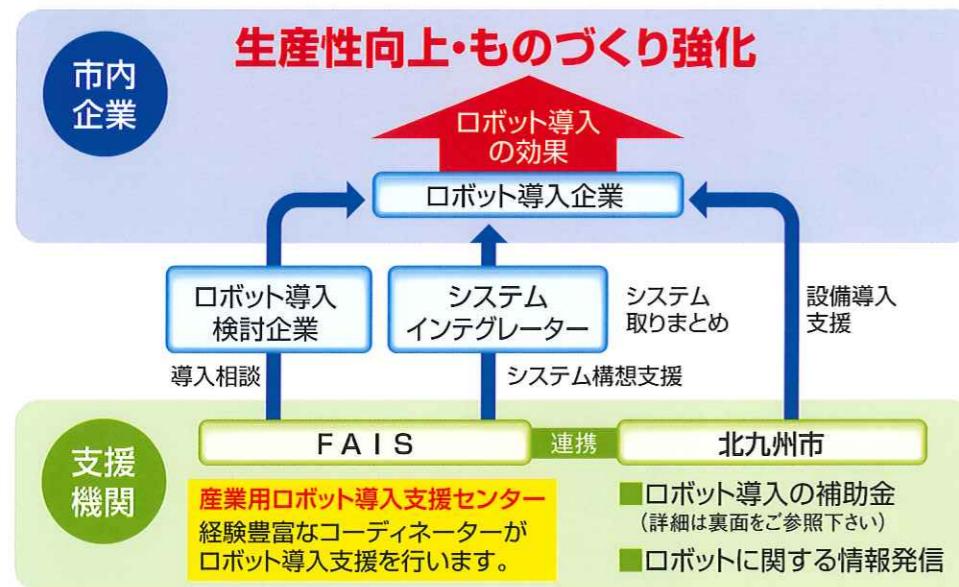
産業用ロボット導入支援センター



公益財団法人 北九州産業学術推進機構〈FAIS〉

導入支援のしくみ

北九州市は、「北九州市新成長戦略」に基づき、日本をリードする「ロボット産業拠点の形成」を目指して様々な取り組みを行っています。この一環として、FAISでは生産性向上に意欲的な地元企業へのロボット導入を総合的に支援する「産業用ロボット導入支援センター」を北九州学術研究都市内で運営しております。



支援内容

実績

- 企業訪問 200件程度／年 (現場訪問、生産性・品質改善の技術支援、導入相談等)
- 人材育成講座・セミナー 5～8回／年
- 補助金等の獲得支援・導入支援 5～10件／年

導入相談

生産現場を訪問し、現状の問題点の洗い出しや、ロボットを用いた生産ラインの自動化の提案を行い、生産性の向上をお手伝いします。

技術的なアドバイスはもちろん、関連業者の紹介や費用面の検証、補助金の案内等幅広くサポートします。

お問い合わせ

ロボットによる生産性向上にご興味がありましたらお気軽にお問い合わせ下さい。

訪問

ロボット導入の専門家が貴社の工場の生産ラインを拝見します。

導入検討

導入による生産性向上が可能かどうか、導入効果の検証や導入方法などのアドバイスを行います。

導入

検討結果を元にメーカーとの打ち合わせなどをサポートし、納品から稼動まで支援をします。

技術相談

企業様のロボットに関する研究開発を支援するために、産学連携のコーディネート、補助金申請のサポート等を行います。

人材育成

見学コース

実際のロボットを見学いただき、ロボットが動いているイメージを確認していただけます。

体験コース

ロボットの基礎知識やロボットの導入のための生産技術が学べ、実際にロボット操作の体験ができます。

技術者育成コース

ロボットの導入に関して専門知識を習得できる人材育成講座を開催しています。



見学会の様子



人材育成講座の様子

情報発信

補助金に関するインフォメーションや各種セミナーの開催、情報誌、ニュースレターの発行を行っています。

ロボット設備紹介

ビジョン付ロボット

ハンドリングロボットにビジョンを付加し、物体の形状や位置ずれ、物体の回転方向、色彩の認識を行うことで、ランダムに置かれた物体を認識して把持・搬送を行うことができます。

追加でパターンを指定することにより、ランダムに置かれた製品の把持・搬送の知識と操作方法を習得することができます。



ランダムに配置されたワーク



ビジョンで識別



ワークを把持



色や形状の識別、位置ズレの検出!

パラレルリンクロボット

高速整列が可能なハンドリングロボットであるパラレルリンクロボットにビジョンを付加し、付帯設備にコンベアを備えています。

パラレルリンク独特な教示方法を習得することができ、高速マテリアルハンドリング(物体搬送)の知識と操作方法を得ることができます。



ランダムに配置されたワーク



高速ハンドリング



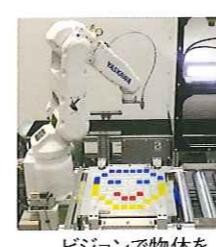
トレーに整列された状態



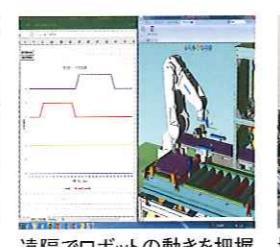
高速、高精度の整列作業!

組立ハンドリングシステム

2台のロボットとパートフィーダー、ビジョン、コンベア等で構成したシステムです。小物部品の組み立てハンドリングを模擬したものです。システムの設計・構築、協働ロボットの操作知識、シミュレーターや情報技術の活用について習得することができます。



ビジョンで物体を認識・把持・組立



遠隔でロボットの動きを把握



協働ロボットにて物体を搬送



情報技術活用とロボットシステム化!