

# ロボットキャラバントラックのご案内

新製品FRシリーズによる  
自動化ソリューションをご覧ください。

## 日時

2022年11月4日(金)  
10:30~17:00

## 開催場所

北九州市ロボット・DX推進センター  
住所:北九州市若松区ひびきの北8-1  
北九州学術研究都市内



## 搭載内容(1号車)

### ① バリ取り (搭載機種:RV-4FRL/力覚センサ)

力覚センサを用いてのバリ取り作業。  
バリ取り動作の軌跡を力覚センサのならい動作で生成可能。



### ② センシング位置補正 (搭載機種:RV-2FRL、RV-4FRL)

レーザ変位センサによる補正した位置データをもとに、  
2台のロボットでの表面形状測定動作と追従動作を実現。



### ③ トラッキング (搭載機種:RH-6FRH/2Dビジョン)

コンベア上のワークをビジョンセンサで認識し、  
コンベアを止めることなくロボットが高速でワークをピックアップ。



※デモ内容は変更となる場合がありますので、予めご了承ください。

## 運営について

① 展示には下記のスペースの確保が必要となります。スペースの確保をお願い申し上げます。  
構内走行時(トラック形態):L6,870×W2,170×H2,940 mm / 展示会場スペース(展示形態):L8,480×W5,240×H3,140 mm

② 電源は当方でご用意しております。※可能な場合は、お客様の電源を借用させていただきたくお願い申し上げます。  
発電機は少なからず騒音(61~63dBA/7m)並びに排気ガスを出しますので、予めご了承ください。

**搭載内容(2号車)**

**① 検査** (搭載機種:RV-4FRL-R/ビジョンセンサ)

ビジョンセンサで二次元バーコードの読み取り、有り無し検査、異物混入をチェック。結果を上位システムで管理可能。



**② シーリング** (搭載機種:RV-4FR-R/安全オプション)

CADデータをもとにシーリング作業を実演。  
CADと現物のズレを自動補正する新機能を披露。



**③ 力覚応用技術(組立・検査)** (搭載機種:RV-7FRL-R/力覚センサ)

力覚センサを用いて、組立をしながら押圧検査を実演。  
取得データを上位システムで管理可能。



※デモ内容は変更となる場合がありますので、予めご了承ください。

**会場までのアクセス**

【公共交通機関の場合】

- ◎JR折尾駅バス停→市営バス・西鉄バス  
→学研都市ひびきの  
※所要時間約15分

【車をご利用の場合】

- ◎北九州市都市高速道路 黒崎出入口(黒崎・折尾出口下車)折尾方面へ→学研都市ひびきの
- ◎小倉都心→北九州市都市高速道路 東田出入口→黒崎バイパス 皇后崎ランプ→学研都市ひびきの



北九州学術研究都市マップ



駐車場のご案内

